

# Systèmes Dynamiques Hybrides



**Composante**  
École Nationale  
Supérieure  
d'Électrotechnique  
d'Électronique  
d'Informatique  
d'Hydraulique  
et des  
Télécommunications

## En bref

- **Volume horaire texte (reprise v3):** 14
- **Code:** NEGC8A

## Présentation

---

### Objectifs

La notion de platitude pour la commande est une nouvelle façon d'aborder l'utilisation de l'Automatique. Elle recentre le pilotage d'un système sur la notion de trajectoire et le suivi de cette trajectoire. On insistera tout particulièrement sur la notion de modèle dynamique car la platitude n'est pas une propriété physique intrinsèque à un système mais une propriété de modèle. On sera ainsi amené à la commande par platitude à modèle ultra-local.

## Infos pratiques

---

### Lieu(x)

- Toulouse